

Jornada Técnica Robótica Social y Asistencial para la vida independiente

4 de mayo de 2022

De 10:00 h a 18:00 h

Parque Científico de la Uva (Edificio CTTA)

Edificio CTTA-Campus Miguel Delibes.
Pº de Belén 9A. 47011 Valladolid.

PROGRAMA

SESIÓN DE MAÑANA

10:00h

Bienvenida y Presentación del Programa

Don Carlos Raúl de Pablos Pérez, Gerente de Servicios Sociales de la Consejería de Familia e Igualdad de Oportunidades de la Junta de Castilla y León.

Pablo Gómez, Presidente del Clúster SIVI.

Eduardo Zalama Casanova

Catedrático del Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática de la Escuela de Ingenieros Industriales de la Universidad de Valladolid.

Colabora:



Formato de Sesión Híbrida (presencial y online, tanto ponentes como asistentes).

Participación nacional e internacional.

Aforo limitado en presencial.

Objetivos

- Visión del estado del arte de la robótica para la vida independiente
- Identificar las barreras para su uso y facilitadores
- Oportunidad de mejora de la calidad de vida de las personas
- Oportunidad de desarrollo económico regional para un mercado global

10:30 h

Charla apertura inspiracional “El futuro robotizado”

Oportunidades de la robótica social / asistencial para la mejora de la calidad de vida y la autonomía personal.

Béatrice Bouchot

Experto senior, Tecnologías de Innovación y Robots Atos B&PS, en el laboratorio de innovación con sede en Grenoble, Francia. Trabajó en interfaces hombre-máquina y diseño de UX antes de unirse al Innovation Lab y trabajar en experiencias conversacionales y robótica social. También es miembro de la comunidad Atos de expertos mundiales en este campo.

11:00 h

Experiencia #Robótica Conversacional

Experiencia de trabajo en el ámbito de la robótica conversacional. Actualidad en investigación y desarrollo aplicados a lo social. Barreras y facilitadores. Perspectivas a futuro.

Gabriel Skantze

Profesor en Comunicación y Tecnología del Habla, con especialización en Sistemas Conversacionales, en el Departamento de Habla, Música y Audición de KTH (Royal Institute of Technology) en Estocolmo.

11:30 h

Experiencias #Robótica Aplicada

Mesa redonda de experiencias en investigación y desarrollos tecnológicos de robótica aplicada.



12:30 h Pausa-Café

Colabora:



13:00 h

Experiencia #Robótica Asistencial

Experiencia de trabajo en el ámbito de la robótica asistencial. Actualidad en investigación y desarrollo aplicados al ámbito asistencial (rehabilitación neurológica, apoyo movilidad física-autonomía, etc.). Barreras y facilitadores. Perspectivas a futuro.

José Luis Pons

Cátedra científica en Legs & Walking AbilityLab. Profesor, Departamento de Medicina Física y Rehabilitación, Facultad de Medicina Feinberg y Profesor, Departamento de Ingeniería Biomédica y Departamento de Ingeniería Mecánica, Facultad de Ingeniería McCormick de la Universidad Northwestern. Presidente de WeRob (Simposio internacional sobre robótica portátil). Ingeniero Industrial por la Universidad de Navarra (1992). Dirigió el Grupo de Neuro-Rehabilitación en el Centro de Automática y Robótica del CSIC, donde se investiga en el ámbito de la tecnología al servicio de la rehabilitación física y la valoración funcional de trastornos neurológicos.

13:30 h

Experiencia #Robótica co-diseñada con mayores

Experiencia de trabajo en la participación humana en el diseño de tecnología de robótica social/asistencial. Barreras y facilitadores. Perspectivas a futuro.

Anastasia K. Ostrowski

Investigadora en el Grupo Personal Robots del MIT Media Lab People. Contribuye a explorar los agentes de voz y su uso en contextos como el hogar y co-diseñar robots sociales con personas mayores. Trabaja en promover la participación humana en el diseño de tecnología.

14:00 h

Oportunidades para el desarrollo de la robótica social y asistencial en España/Europa

Enrique Pelayo

Doctor Ingeniero Industrial en Tecnologías Electrónicas por la Universidad de Zaragoza. Punto Nacional de Contacto H2020 en el Centro para el Desarrollo Tecnológico Industrial CDTI. Experto asesora en participación en la línea ICT y evaluador técnico de proyectos de I+D de todo tipo tecnológicos para en distintos sectores como robótica (incluidos ROVs y AUVs).

SESIÓN DE TARDE

14:30 h

Networking Lunch

Demostraciones tecnológicas



16:30 h

Experiencia #Implicaciones éticas de la interacción humano-robot

Experiencia de trabajo sobre las implicaciones éticas de la utilización de robots sociales. Desafíos éticos y morales relacionados con su diseño y despliegue.

Anshu Saxena Arora

Profesora Asociada en la Escuela de Marketing de Negocios y Administración Pública Universidad del Distrito de Columbia, Washington, D.C., EE. UU. Investigador en tres becas activas de la National Science Foundation (NSF) relacionadas con la robótica socioeducativa. Investigación sobre experiencias de interacción humano-robot (HRI), intervenciones robóticas para estudiantes e individuos diagnosticados con trastorno del espectro autista y otras discapacidades cognitivas/de aprendizaje, y robótica colaborativa socio-ética.

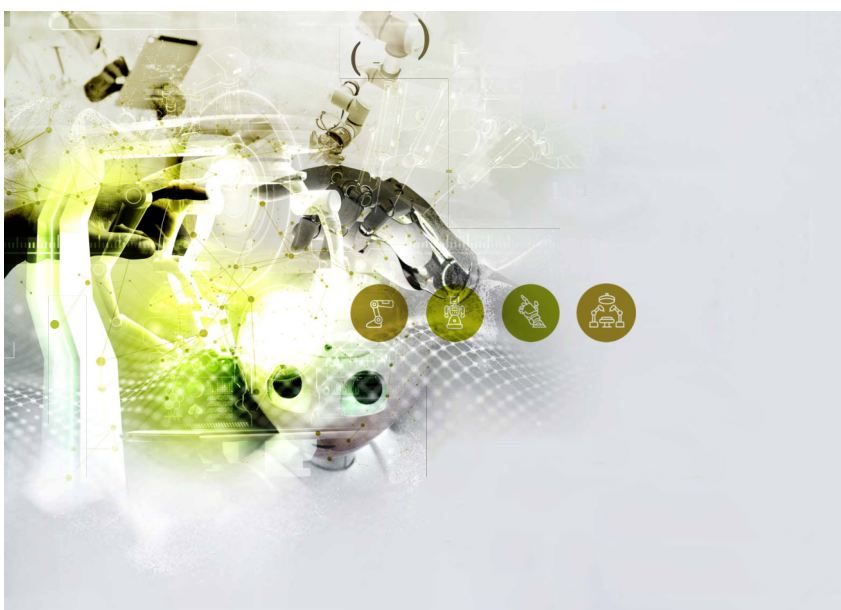
UBICACIÓN Y ACCESO



Coordenadas: +41° 39' 52.81", -4° 42' 14.65"

ACCESO EN VEHÍCULO PARTICULAR: Las visitas tienen acceso libre pulsando, antes de la barrera, el botón 'Parque Científico' en el acceso al parking por el Edificio I+D UVainnova o el botón 'CTTA' en el acceso por los Apartamentos Universitarios 'Cardenal Mendoza'.

ACCESO EN AUTOBÚS URBANO: La línea 8 (Parquesol-Belén) realiza su última parada en el Campus Miguel Delibes.



Colabora:

